

a. Catene di Jordan. Sia A una trasformazione lineare in F^n , essendo $F = \mathbb{R}$ oppure $F = \mathbb{C}$. Allora lo string $\{x_0, x_1, \dots, x_{m-1}\}$ si dice *catena di autovettori e autovettori generalizzati* (oppure: *catena di Jordan*) di A corrispondente all'autovalore λ se

$$x_0 \neq 0, \quad Ax_0 = \lambda x_0, \quad Ax_1 = \lambda x_1 + x_0, \quad \dots, \quad Ax_{m-1} = \lambda x_{m-1} + x_{m-2}.$$

In tal caso i vettori x_0, x_1, \dots, x_{m-1} della catena di *lunghezza* m sono linearmente indipendenti.

Infatti, se esistessero scalari c_0, c_1, \dots, c_{m-1} tale che

$$c_0 x_0 + c_1 x_1 + \dots + c_{m-1} x_{m-1} = 0,$$

allora, applicando $A - \lambda I_n$ una, due, tre, fino ad $m - 2$ volte, otteniamo

$$\begin{aligned} c_0 x_0 + c_1 x_1 + c_2 x_2 + c_3 x_3 + c_4 x_4 + \dots + c_{m-2} x_{m-2} + c_{m-1} x_{m-1} &= 0, \\ c_1 x_0 + c_2 x_1 + c_3 x_2 + c_4 x_3 + \dots + c_{m-2} x_{m-3} + c_{m-1} x_{m-2} &= 0, \\ c_2 x_0 + c_3 x_1 + c_4 x_2 + \dots + c_{m-2} x_{m-4} + c_{m-1} x_{m-3} &= 0, \\ &\dots \dots \dots \\ c_{m-1} x_0 &= 0. \end{aligned}$$

Poichè $x_0 \neq 0$, si ha $c_{m-1} = 0$ e, quindi, $c_{m-2} = \dots = c_1 = c_0 = 0$. Di conseguenza, i vettori della catena di Jordan $\{x_0, x_1, \dots, x_{m-1}\}$ sono linearmente indipendenti.

Sia $\{x_0, x_1, \dots, x_{m-1}\}$ una catena di Jordan corrispondente all'autovalore λ di A . Allora,

$$(A - \lambda I_n)x_0 = (A - \lambda I_n)^2 x_1 = \dots = (A - \lambda I_n)^m x_{m-1} = 0.$$

Infatti, per $j = 0, 1, \dots, m - 1$ si ha:

$$x_j \in \text{Ker} (A - \lambda I_n)^{j+1}, \quad x_j \notin \text{Ker} (A - \lambda I_n)^j,$$

essendo $\text{Ker } T = \{x \in F^n : Tx = 0\}$ il kernel della trasformazione lineare T .

Siano $\{x_0^s, x_1^s, \dots, x_{m^s-1}^s\}$ alcune, r , catene di Jordan di A , di lunghezze $m_1 \geq m_2 \geq \dots \geq m_r$, tali che x_0^1, \dots, x_0^r sono linearmente indipendenti. Allora $\{x_j^s : j = 0, 1, \dots, m_s - 2, s = 1, 2, \dots, r\}$ è linearmente indipendente. Tali catene di Jordan si dicono *linearmente indipendenti*. Infatti, sia

$$\sum_{s=1}^r \sum_{j=0}^{m^s-1} c_{s,j} x_j^s = 0.$$

Applicando $A - \lambda I_n$ ripetutamente, otteniamo una combinazione lineare degli autovettori linearmente indipendenti x_0^s , e dunque i corrispondenti coefficienti si annullano. Arretrando lungo le successive combinazioni lineari ottenute applicando $A - \lambda I_n$, risultano nulli tutti gli altri coefficienti.

b. Forme normali di Jordan. Limitandoci all'autovalore λ di A , scegliamo una catena di Jordan $\{x_0^1, x_1^1, \dots, x_{m_1-1}^1\}$ di A di lunghezza massimale m_1 . Tra gli autovettore di A corrispondenti all'autovalore λ e linearmente indipendenti da x_0^1 , scegliamo uno, x_0^2 , che il primo vettore di una catena di Jordan di A di lunghezza massimale $m_2 (\leq m_1)$, ecc. Essendo $r = \dim \text{Ker}(A - \lambda I_n)$ la dimensione dell'autospazio, troviamo r catene di Jordan di A di lunghezze $m_1 \geq \dots \geq m_r \geq 1$ tali che i loro primi vettori x_0^1, \dots, x_0^r costituiscono una base di $\text{Ker}(A - \lambda I_n)$. In tal caso l'unione delle r catene costituisce una base di $\text{Ker}(A - \lambda I_n)^{m_1} = \text{Ker}(A - \lambda I_n)^N$ per ogni $N \geq m_1$. Quest'ultimo sottospazio di F^n ha dimensione $m_1 + \dots + m_r (\leq n)$.

Facendo la stessa costruzione per tutti gli autovalori di A , troviamo infine r catene di Jordan, corrispondenti agli autovalori $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ (tra cui si possono essere autovalori ripetuti) e di lunghezze $m_1 - 1, \dots, m_r$. Infatti, per $s = 1, 2, \dots, r$ si ha:

$$x_0 \neq 0, \quad Ax_0^s = \lambda_s x_0^s, \quad Ax_1^s = \lambda_s x_1^s + x_0^s, \quad \dots, \quad Ax_{m-1}^s = \lambda_s x_{m-1}^s + x_{m-2}^s.$$

In forma matriciale:

$$\begin{pmatrix} Ax_{m^s-1}^s \\ Ax_{m-2}^s \\ \vdots \\ \vdots \\ Ax_2^s \\ Ax_1^s \\ Ax_0^s \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \lambda_s & 1 & & & & & \\ & \lambda_s & 1 & & & & \\ & & \lambda_s & 1 & & & \\ & & & \ddots & \ddots & & \\ & & & & \lambda_s & 1 & \\ & & & & & \lambda_s & 1 \\ & & & & & & \lambda_s \end{pmatrix}}_{=J_{m^s}(\lambda_s)} \begin{pmatrix} x_{m^s-1}^s \\ x_{m-2}^s \\ \vdots \\ \vdots \\ x_2^s \\ x_1^s \\ x_0^s \end{pmatrix}.$$

Riordinando le r catene in ordine decrescente, $x_{m^s-1}, \dots, x_1^s, x_0^s$, otteniamo per la rappresentazione della trasformazione lineare A rispetto alla cosiddetta *base di Jordan*:

$$A = \begin{pmatrix} J_{m^1}(\lambda_1) & & & & & & \\ & J_{m^2}(\lambda_2) & & & & & \\ & & J_{m^3}(\lambda_3) & & & & \\ & & & \ddots & & & \\ & & & & J_{m^{m-2}}(\lambda_{r-2}) & & \\ & & & & & J_{m^{r-1}}(\lambda_{r-1}) & \\ & & & & & & J_{m^r}(\lambda_r) \end{pmatrix},$$

where $J_m(\lambda)$ è la matrice di ordine m definita da

$$J_m(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & & & & & \\ & \lambda & 1 & & & & \\ & & \lambda & 1 & & & \\ & & & \ddots & \ddots & & \\ & & & & \lambda & 1 & \\ & & & & & \lambda & 1 \\ & & & & & & \lambda \end{pmatrix}.$$