

④ Calcolare il numero di condizione, rispetto alle norme con indice  $1, 2, \infty$  della matrice (1)

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{bmatrix}$$

Soluzione: Per calcolare il numero di condizionamento della matrice A bisogna prima calcolare la sua norma in base alle formule

$$\|A\|_{\infty} = \max_{i=1, \dots, n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|A\|_1 = \max_{j=1, \dots, n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|A\|_2 = \begin{cases} \sqrt{\rho(A^T A)} & \text{in generale} \\ \rho(A) & \text{se } A \text{ è simmetrica} \end{cases}$$

In questo caso A è simmetrica, quindi:

$$\|A\|_1 = \|A\|_{\infty} \quad \text{e} \quad \|A\|_2 = \rho(A)$$

Si ha:

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{bmatrix} \rightarrow \begin{array}{l} 7 \\ -0.3 \\ -0.1\beta \end{array}$$

$$\text{Perciò: } \|A\|_1 = \|A\|_{\infty} = \begin{cases} 7 & \text{se } |\beta| \leq 7 \\ |\beta| & \text{se } |\beta| > 7 \end{cases}$$

Calcoliamo gli autovettori di A:

$$\det(A - 2I) = \begin{vmatrix} 5-2 & 2 & 0 \\ 2 & 1-2 & 0 \\ 0 & 0 & \beta-2 \end{vmatrix} = (\beta-2)[(5-2)(4-2) - 4] = \\ = (\beta-2)(5-52-2+2^2+4) =$$

(2)

$$= (\beta - 2)(\lambda^2 - 6\lambda + 1) = 0$$

$$\begin{aligned} \beta - 2 &= 0 \rightarrow \lambda = \beta \\ \lambda^2 - 6\lambda + 1 &= 0 \rightarrow \lambda_{1,2} = \frac{6 \pm \sqrt{36-4}}{2} = \frac{6 \pm 4\sqrt{2}}{2} = \begin{cases} 3+2\sqrt{2} \\ 3-2\sqrt{2} \end{cases} \end{aligned}$$

Quindi lo spettro di A è:  $\sigma(A) = \{\beta, 3 \pm 2\sqrt{2}\}$ .

e il suo raggio spettrale è

$$\rho(A) = \begin{cases} |\beta| & \text{se } |\beta| > 3+2\sqrt{2} \\ 3+2\sqrt{2} & \text{se } |\beta| \leq 3+2\sqrt{2} \end{cases}$$

Infatti  $\rho(A) = \max_{n=1,\dots,n} |\lambda_n| = \max \{|3-2\sqrt{2}|, |3+2\sqrt{2}|, |\beta|\}$ .

$$\text{Quindi } \|A\|_2 = \begin{cases} |\beta| & \text{se } |\beta| > 3+2\sqrt{2} \\ 3+2\sqrt{2} & \text{se } |\beta| \leq 3+2\sqrt{2} \end{cases}$$

Per calcolare il numero di condizionamento della matrice A utilizziamo le formule:

$$k(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|$$

$$k_2(A) = \frac{\lambda_{\max}(A)}{\lambda_{\min}(A)} \quad (\text{infatti la matrice è simmetrica}).$$

Abbiamo i seguenti casi:

$$\textcircled{1} \quad \lambda_1 = \beta, \lambda_2 = 3-2\sqrt{2}, \lambda_3 = 3+2\sqrt{2} \quad \text{se } |\beta| < 3-2\sqrt{2}$$

$$\textcircled{2} \quad \lambda_1 = 3-2\sqrt{2}, \lambda_2 = \beta, \lambda_3 = 3+2\sqrt{2} \quad \text{se } 3-2\sqrt{2} < \beta < 3+2\sqrt{2}$$

$$\textcircled{3} \quad \lambda_1 = 3-2\sqrt{2}, \lambda_2 = 3+2\sqrt{2}, \lambda_3 = \beta \quad \text{se } |\beta| > 3+2\sqrt{2}$$

Quindi:

$$k_2(A) = \begin{cases} \frac{3+2\sqrt{2}}{|\beta|} & \text{se } |\beta| < 3-2\sqrt{2} \text{ e } \beta \neq 0 \\ \frac{3+2\sqrt{2}}{3-2\sqrt{2}} & \text{se } 3-2\sqrt{2} < |\beta| < 3+2\sqrt{2} \\ \frac{|\beta|}{3-2\sqrt{2}} & \text{se } |\beta| > 3+2\sqrt{2} \end{cases}$$

(3)

Per calcolare  $k_1(A)$  e  $k_{\infty}(A)$  abbiamo bisogno

di  $A^{-1}$ , che calcoliamo risolvendo i 3 sistemi lineari

$$Ax = e_i \quad i=1,2,3$$

ognuno dei quali ha come soluzione una colonna di  $A^{-1}$ .

1° sistema:

$$\left\{ \begin{array}{l} 5x_1 + 2x_2 = 1 \\ 2x_1 + x_2 = 0 \\ \beta x_3 = 0 \end{array} \right. \rightarrow \frac{2}{5} \left[ \begin{matrix} 5 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{matrix} \right] \xrightarrow{\text{R1} - 2\text{R2}} \left[ \begin{matrix} 5 & 2 & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{matrix} \right]$$

Quindi abbiamo:

$$\left\{ \begin{array}{l} 5x_1 + 2x_2 = 1 \\ \frac{1}{5}x_2 = -2 \\ \beta x_3 = 0 \end{array} \right. \rightarrow \begin{aligned} 5x_1 + 2(-2) &= 1 \rightarrow 5x_1 = 5 \rightarrow x_1 = 1 \\ x_2 &= -2 \\ x_3 &= 0 \end{aligned}$$

2° sistema:

$$\left\{ \begin{array}{l} 5x_1 + 2x_2 = 0 \\ 2x_1 + x_2 = 1 \\ \beta x_3 = 0 \end{array} \right. \rightarrow \frac{2}{5} \left[ \begin{matrix} 5 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{matrix} \right] \xrightarrow{\text{R1} - 2\text{R2}} \left[ \begin{matrix} 5 & 2 & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{matrix} \right]$$

Quindi abbiamo

$$\left\{ \begin{array}{l} 5x_1 + 2x_2 = 0 \\ \frac{1}{5}x_2 = 1 \\ \beta x_3 = 0 \end{array} \right. \rightarrow \begin{aligned} 5x_1 + 2(5) &= 0 \rightarrow 5x_1 = -10 \rightarrow x_1 = -2 \\ x_2 &= 5 \\ x_3 &= 0 \end{aligned}$$

Terzo sistema:

$$\begin{cases} 5x_1 + 2x_2 = 0 \\ 2x_1 + x_2 = 0 \\ \beta x_3 = 1 \end{cases} \xrightarrow{\text{elim } 2 \text{ da } 1} \begin{bmatrix} 5 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{elim } 2 \text{ da } 1} \begin{bmatrix} 5 & 2 & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{div } 1 \text{ per } 5} \begin{bmatrix} 1 & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & \frac{1}{5} & 0 \\ 0 & 0 & \beta \end{bmatrix} \quad (4)$$

Quindi:

$$\begin{cases} 5x_1 + 2x_2 = 0 \rightarrow x_1 = 0 \\ \frac{1}{5}x_2 = 0 \rightarrow x_2 = 0 \\ \beta x_3 = 1 \rightarrow x_3 = 1/\beta \end{cases}$$

L'inversa di A è:

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 1/\beta \end{bmatrix}$$

S'ha:

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 1/\beta \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{div } 3} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 1/\beta \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{div } 7} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 1/\beta \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{div } 1/\beta} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Perciò:

$$\|A^{-1}\|_1 = \|A^{-1}\|_\infty = \begin{cases} 7 & \text{se } \frac{1}{|\beta|} < 7 \rightarrow |\beta| > \frac{1}{7} \\ \frac{1}{|\beta|} & \text{se } \frac{1}{|\beta|} \geq 7 \rightarrow |\beta| < \frac{1}{7} \end{cases}$$

Quindi:

$$k_1(A) = k_\infty(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\| = \begin{cases} \frac{7}{|\beta|} & \text{se } |\beta| < \frac{1}{7} \\ 49 & \text{se } \frac{1}{7} \leq |\beta| < 7 \\ 7 \cdot |\beta| & \text{se } |\beta| > 7 \end{cases}$$

② Risolvere mediante la factorizzazione  $PA=LU$

5

il sistema lineare

$$\begin{cases} 4x_2 - 2x_3 + 2x_4 = -2 \\ 2x_1 + x_2 + 4x_4 = 8 \\ 4x_1 - 2x_2 + 2x_3 - 2x_4 = 2 \\ 2x_1 - x_2 + 5x_3 - 3x_4 = -7 \end{cases}$$

e calcolare il determinante della matrice dei coefficienti.

Soluzione: Per trovare la factorizzazione  $PA=LU$

dobbiamo applicare l'algoritmo di Gauss con pivotting di colonna

$$\begin{array}{c} \left[ \begin{array}{cccc} 0 & 4 & -2 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & 4 \\ 4 & -2 & 2 & -2 \\ 2 & -1 & 5 & -3 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{R2} \leftrightarrow \text{R1}} \left[ \begin{array}{cccc} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 4 & -2 & 2 \\ 2 & -1 & 5 & -3 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{R3} \leftrightarrow \text{R4}} \left[ \begin{array}{cccc} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 2 & -1 & 5 \\ 0 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \end{array} \right] \\ \xrightarrow{\text{R2} \leftarrow \frac{1}{2}\text{R2}} \left[ \begin{array}{cccc} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \end{array} \right] \end{array}$$

$$\begin{array}{c} \xrightarrow{\text{R3} \leftarrow \frac{1}{2}\text{R3}} \left[ \begin{array}{cccc} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & -1 & 5 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{R3} \leftarrow 2\text{R3}} \left[ \begin{array}{cccc} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{R4} \leftarrow 4\text{R4}} \left[ \begin{array}{cccc} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{array} \right] \end{array}$$

Quindi la matrice triangolare superiore  $U$  è:

$$\begin{bmatrix} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} = U$$

Per costruire la matrice  $L$  dobbiamo tener conto delle operazioni effettuate su  $A$ :

(6)

scambio riga 1 e riga 3

$$m_{21} = \frac{1}{2}, m_{31} = 0, m_{41} = \frac{1}{2}$$

scambio riga 2 e riga 3

$$m_{32} = \frac{1}{2}, m_{42} = 0$$

scambio riga 3 e riga 4

$$m_{43} = 0$$

$$L = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ \frac{1}{2} & -0 & & \\ 0 & & 1 & \\ \frac{1}{2} & & & \end{bmatrix} \rightarrow L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & & \\ 0 & 1 & & \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 & \\ \frac{1}{2} & 0 & & \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{bmatrix} = L$$

Per trovare  $P$  effettuiamo sulla matrice identità  $I_4$  gli stessi scambi effettuati su  $A$ :

$$I_4 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{P^{(1,3)}} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{P^{(2,3)}} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{P^{(3,4)}} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Data la fattorizzazione PA = LU, un sistema (7)

$Ax = b$  si risolve risolvendo i due sistemi lineari

$$\begin{cases} Ly = Pb \\ Ux = y \end{cases}$$

$$b = \begin{bmatrix} -2 \\ 8 \\ 2 \\ -7 \end{bmatrix} \xrightarrow{P(1,3)} \begin{bmatrix} 2 \\ 8 \\ -2 \\ -7 \end{bmatrix} \xrightarrow{P(2,3)} \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ 8 \\ -7 \end{bmatrix} \xrightarrow{P(3,4)} \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -7 \\ 8 \end{bmatrix} = Pb$$

Quindi:

$$Ly = Pb \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -7 \\ 8 \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{aligned} y_1 &= 2 \rightarrow y_1 = 2 \\ y_2 &= -2 \rightarrow y_2 = -2 \\ \frac{1}{2}y_1 + y_3 &= -7 \rightarrow \frac{1}{2} \cdot 2 + y_3 = -7 \rightarrow y_3 = -7 - 1 = -8 \\ \frac{1}{2}y_1 + \frac{1}{2}y_2 + y_4 &= 8 \rightarrow \frac{1}{2} \cdot 2 + \frac{1}{2}(-2) + y_4 = 8 \rightarrow y_4 = 8 \end{aligned}$$

Questa soluzione diventa il termine noto del sistema

$$Ux = y \Rightarrow \begin{bmatrix} 4 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -8 \\ 8 \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{aligned} 4x_1 - 2x_2 + 2x_3 - 2x_4 &= 2 \rightarrow 4x_1 = 2 + 2 + 4 - 4 = 4 \rightarrow x_1 = 1 \\ 4x_2 - 2x_3 + 2x_4 &= -2 \rightarrow 4x_2 = -2 - 2 - 4 = -8 \rightarrow x_2 = -2 \\ 4x_3 - 2x_4 &= -8 \rightarrow 4x_3 = -8 + 4 = -4 \rightarrow x_3 = -1 \\ 4x_4 &= 8 \rightarrow x_4 = 2 \end{aligned}$$

la soluzione del sistema lineare è quindi ③

$$x = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

Per calcolare il determinante di A utilizziamo la formula:

$$\det(A) = (-1)^{\#\text{sandi}} \prod_{i=1}^n a_{ii} = (-1)^3 [4 \cdot 4 \cdot 4 \cdot 4] = -256.$$

③ Assegnati:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \beta \\ 0 & 2 & 0 \\ \beta & 0 & 3 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad b = \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 7 \end{bmatrix}$$

Dire per quali valori del parametro reale  $\beta$  A è invertibile, per quali risulta definita positiva e per quali valori il metodo di Jacobi risulta convergente se applicato al sistema  $Ax=b$ . Posto  $\beta=1$  calcolare le prime due iterazioni del metodo di Jacobi utilizzando il vettore iniziale  $x^{(0)} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ .

Soluzione:

Per determinare quando A è invertibile bisogna calcolare il determinante e imporre che sia diverso da zero.

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & \beta \\ 0 & 2 & 0 \\ \beta & 0 & 3 \end{vmatrix} = 1 \cdot (6) + \beta(-2\beta) = 6 - 2\beta^2 \neq 0 \quad \rightarrow \\ \rightarrow \beta^2 \neq 3 \quad \rightarrow \quad \beta \neq \pm\sqrt{3}$$

(La matrice A è definita positiva se tutti i suoi autovalori sono maggiori di zero: ⑨)

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & \beta \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ \beta & 0 & 3-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)[(2-\lambda)(3-\lambda)] + \beta[-\beta(2-\lambda)] =$$

~~$\lambda^2(1-\lambda)^2 + 3\lambda^2(1-\lambda) - 2\lambda^3 + \beta^2(1-\lambda)$~~

$$= (2-\lambda)[(1-\lambda)(3-\lambda) - \beta^2] = (2-\lambda)(3-2\lambda - 3\lambda + \lambda^2 - \beta^2) = 0$$

$$(2-\lambda) = 0 \rightarrow \lambda = 2$$

$$\lambda^2 - 4\lambda + 3 - \beta^2 = 0 \rightarrow \lambda_{1/2} = \frac{4 \pm \sqrt{16 - 4(3 - \beta^2)}}{2} =$$

$$= \frac{4 \pm \sqrt{4 + 4\beta^2}}{2} = 2 \pm \sqrt{1 + \beta^2}$$

$$\sigma(A) = \{2, 2 \pm \sqrt{1 + \beta^2}\}$$

Gli autovalori  $2$  e  $2 \pm \sqrt{1 + \beta^2}$  sono sempre maggiori di zero, bisogna controllare quando

$$2 - \sqrt{1 + \beta^2} > 0$$

$$\text{cioè quando } \sqrt{1 + \beta^2} < 2 \rightarrow 1 + \beta^2 < 4 \rightarrow \beta^2 < 3 \rightarrow |\beta| < \sqrt{3}$$

$$\text{cioè } -\sqrt{3} < \beta < \sqrt{3}$$

Per verificare se il metodo di Jacobi converge individuiamo le matrici  $D, L, U$ :

10

$$D = \text{diag}(A) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$L = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ -\beta & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -\beta \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Il metodo di Jacobi è convergente se e solo se  
 $\rho(B_J) < 1$  dove  $B_J = D^{-1}(L+U)$

$$D^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

infatti  $D$  è diagonale e la sua inversa è una matrice diagonale che ha come elementi gli inversi degli elementi di  $D$ .

$$B_J = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & \beta \\ 0 & 0 & 0 \\ \beta & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \beta \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{\beta}{3} & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Calcoliamo gli autovalori:

$$\det(B_J - \lambda I) = \begin{vmatrix} -2 & 0 & \beta \\ 0 & -2 & 0 \\ \frac{\beta}{3} & 0 & -2 \end{vmatrix} = -2 \left[ \lambda^2 - \frac{1}{3} \beta^2 \right] = 0$$

$$-2 = 0 \rightarrow \lambda = 0$$

$$\lambda^2 - \frac{1}{3} \beta^2 = 0 \rightarrow \lambda^2 = \frac{1}{3} \beta^2 \rightarrow \lambda = \pm \beta \frac{\sqrt{3}}{3}$$

$$\sigma(B_J) = \left\{ 0, \pm \beta \frac{\sqrt{3}}{3} \right\}$$

Deve essere:  $\beta \frac{\sqrt{3}}{3} < 1 \rightarrow \beta < \frac{3}{\sqrt{3}} = \sqrt{3}$

$$\text{e } -\beta \frac{\sqrt{3}}{3} < 1 \rightarrow -\beta < \sqrt{3} \rightarrow \beta > -\sqrt{3}, \text{ cioè } -\sqrt{3} < \beta < \sqrt{3}.$$

Poniamo  $\beta=1$  e calcoliamo  $x^{(1)}$  e  $x^{(2)}$ . (1)

In generale si ha:

$$x^{(k+1)} = B_j x^{(k)} + f_j \quad \text{con} \quad B_j = D^{-1}(L+U) \quad \text{e} \quad f_j = D^{-1} \cdot b.$$

Quindi  $f_j = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ \frac{7}{3} \end{bmatrix}$

$$x^{(1)} = B_j x^{(0)} + f_j = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{3} & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ \frac{7}{3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ \frac{7}{3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ \frac{7}{3} \end{bmatrix}$$

$$x^{(2)} = B_j x^{(1)} + f_j = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{3} & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ \frac{7}{3} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ \frac{7}{3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{7}{3} \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ \frac{7}{3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{16}{3} \\ 2 \\ \frac{10}{3} \end{bmatrix}$$

④ Dire se il problema di Cauchy

$$\begin{cases} y' = -\frac{2y}{x-2} \\ y(0) = 1, \quad x \in [0, 5] \end{cases}$$

ammette una ed una sola soluzione. Calcolare, inoltre, i primi due passi del metodo delle differenze finite di Heun, con passo  $h = \frac{1}{2}$ .

Soluzione:  $f(x,y) = -\frac{2y}{x-2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial y} = -\frac{2}{x-2}$

$f$  non è continua nell'intervalllo  $[0, 5]$ . Infatti quando  $x=2$  il denominatore si annulla. La derivata inoltre non è continua in  $x=2$ . La soluzione però esiste localmente.

Método de Heun:

(12)

$$\begin{cases} m_{i+1} = m_i + \frac{h}{2} [f(x_i, m_i) + f(x_{i+1}, m_i + hf(x_i, m_i))] \\ m_0 = y_0 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_0 = 0 \\ m_0 = 1 \end{cases} \quad h = \frac{1}{2} \quad f(x, y) = -\frac{2y}{x-2}$$

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{2} \\ m_1 = m_0 + \frac{h}{2} [f(x_0, m_0) + f(x_1, m_0 + hf(x_0, m_0))] = \end{cases}$$

$$= 1 + \frac{1}{4} [f(0, 1) + f(\frac{1}{2}, 1 + \frac{1}{2}f(0, 1))] = \underbrace{-\frac{2(1)}{0-2}}_{=\frac{2(1)}{2}} = 1$$
$$= 1 + \frac{1}{4} [1 + f(\frac{1}{2}, 1 + \frac{1}{2})] =$$

$$= 1 + \frac{1}{4} [1 + f(\frac{1}{2}, \frac{3}{2})] = \underbrace{-\frac{2 \cdot \frac{3}{2}}{\frac{1}{2}-2}}_{=-\frac{3}{-\frac{3}{2}}} = -\frac{3}{-\frac{3}{2}} = 2$$

$$= 1 + \frac{1}{4} [1 + 2] = 1 + \frac{3}{4} = \frac{7}{4}$$

$$\begin{cases} x_2 = 1 \\ m_2 = m_1 + \frac{h}{2} [f(x_2, m_1) + f(x_2, m_1 + hf(x_1, m_1))] = \end{cases}$$
$$= \frac{7}{4} + \frac{1}{4} [f(\frac{1}{2}, \frac{7}{4}) + f(1, \frac{7}{4} + \frac{1}{2}f(\frac{1}{2}, \frac{7}{4}))] =$$
$$= \underbrace{\frac{-2 \cdot \frac{7}{4}}{\frac{1}{2}-2}}_{=\frac{-7}{-\frac{3}{2}}} = \frac{-\frac{7}{2}}{-\frac{3}{2}} = \frac{7}{3}$$

$$= \frac{7}{4} + \frac{1}{4} [\frac{7}{3} + f(1, \frac{7}{4} + \frac{1}{2} \cdot \frac{7}{3})] = \frac{7}{4} + \frac{1}{4} [\frac{7}{3} + f(1, \frac{35}{12})] =$$
$$= \frac{7}{4} + \frac{1}{4} \left( \frac{7}{3} + \frac{35}{6} \right) = \frac{7}{4} + \frac{1}{4} \cdot \frac{49}{6} = \frac{7}{4} + \frac{49}{24} = \frac{91}{24}$$
$$= \underbrace{\frac{-2 \cdot \frac{35}{12}}{1-2}}_{=\frac{-35}{-1}} = \frac{35}{6}$$